

ΠΑΝΕΛΛΑΔΙΚΕΣ ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ Γ΄ ΤΑΞΗΣ ΗΜΕΡΗΣΙΟΥ ΓΕΝΙΚΟΥ ΛΥΚΕΙΟΥ

ΔΕΥΤΕΡΑ 22 ΙΟΥΝΙΟΥ 2020

ΕΞΕΤΑΖΟΜΕΝΟ ΜΑΘΗΜΑ: ΦΥΣΙΚΗ ΠΡΟΣΑΝΑΤΟΛΙΣΜΟΥ

ΘΕΜΑ Α

A1. β

A2. γ

A3. α

A4. α

A5. α - Σ

β - Λ

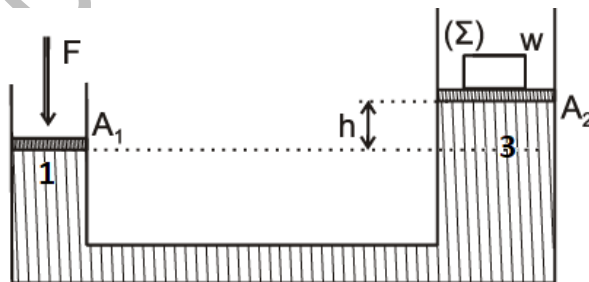
γ - Λ

δ - Λ

ε - Σ

ΘΕΜΑ Β

B1.



Σύμφωνα με το σχήμα και την συνθήκη ισορροπίας, οι πιέσεις πρέπει να είναι ίσες στα ισοϋψή σημεία «1» και «3», άρα

$$p_1 = p_3 \Rightarrow \frac{F}{A_1} = \rho g h + \frac{W}{A_2} \Rightarrow \boxed{\frac{F}{A_1} = \frac{\rho g h A_2 + W}{A_2}}$$

Σωστή απάντηση η (ii).

- B2.** Σύμφωνα με την διάταξη της εκφώνησης, αρχικά η διαφορά των δρόμων των δύο κυμάτων πρέπει να ισούται με

$$d_A - d_B = k\lambda \Rightarrow 2x_1 = k\lambda \quad (1)$$

και στην συνέχεια με

$$\begin{aligned} d'_A - d_B &= (2k + 1) \frac{\lambda}{2} \Rightarrow 2(x_1 + 4) = k\lambda + \frac{\lambda}{2} \Rightarrow 2x_1 + 8 \\ &= k\lambda + \frac{\lambda}{2} \quad (2). \end{aligned}$$

Συνεπώς

$$(1), (2) \rightarrow k\lambda + 8 = k\lambda + \frac{\lambda}{2} \Rightarrow \lambda = 16\text{cm}.$$

Σωστή απάντηση η (ii).

- B3.** Στην αρχική κρούση, σύμφωνα με τους τύπους της ΑΔΟ,

$$v'_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1$$

και στην δεύτερη κρούση αναλόγως

$$v'_1 = \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_2$$

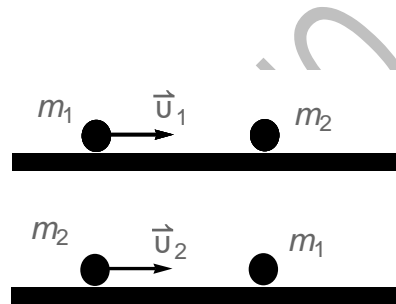
Άρα

$$\begin{aligned} \Pi_1 &= \frac{\frac{1}{2} m_2 v_2'^2}{\frac{1}{2} m_1 v_1^2} \times 100\% = \frac{m_2 \frac{4m_1^2 v_1^2}{(m_1 + m_2)^2}}{m_1 v_1^2} \times 100\% \\ &= \frac{4m_1 m_2}{(m_1 + m_2)^2} \times 100\% \end{aligned}$$

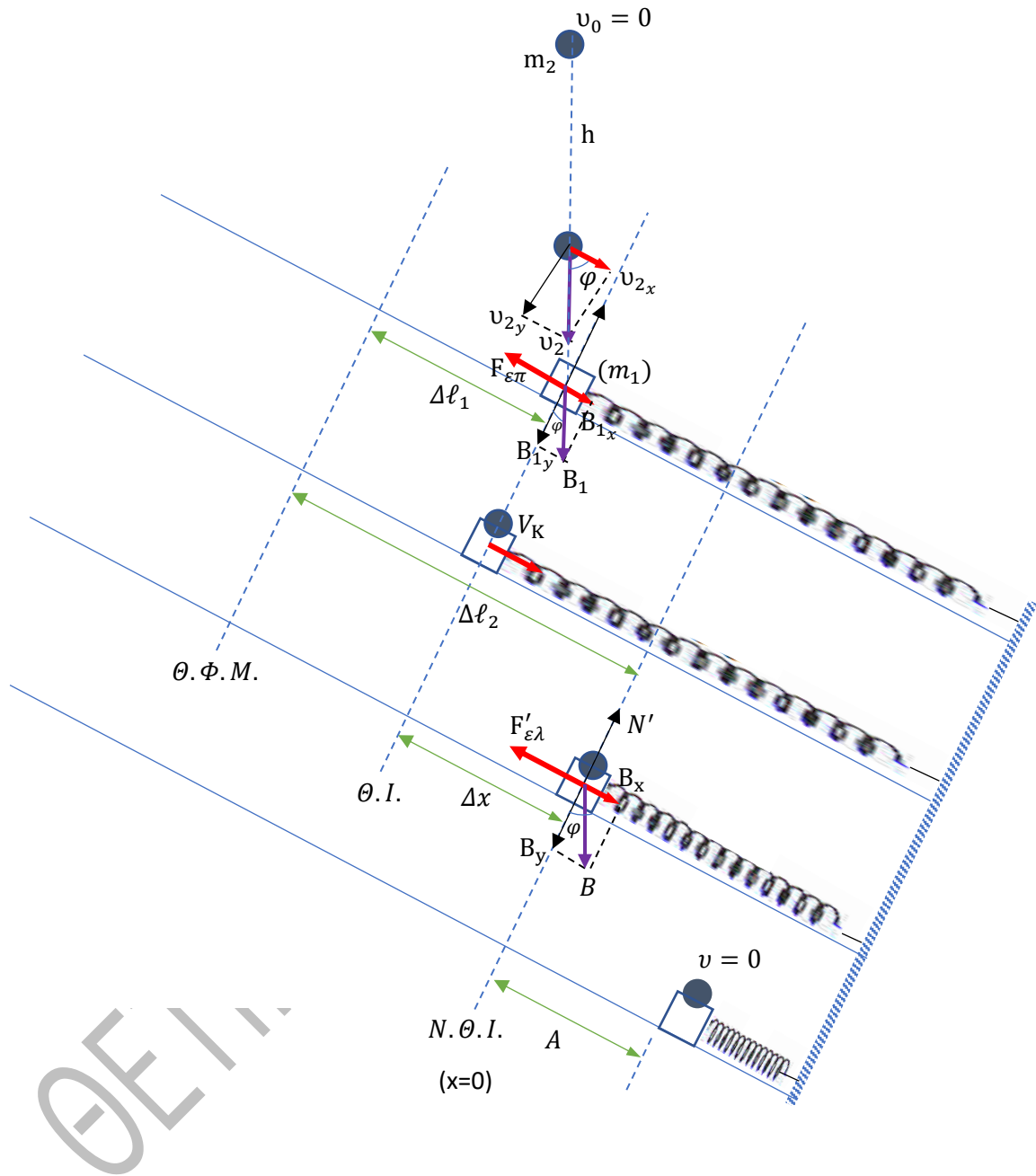
Παρατηρούμε ότι με εναλλαγή των δεικτών προκύπτει το δεύτερο ποσοστό,

$$\Pi_2 = \frac{4m_2 m_1}{(m_2 + m_1)^2} \times 100\%$$

Άρα σωστή απάντηση η (iii).



ΘΕΜΑ Γ



Γ1. Πτώση του σώματος για ύψος h

ΑΔΜΕ: $K_{\alpha\rho\chi} + U_{\alpha\rho\chi} = K_{\tau\epsilon\lambda} + U_{\tau\epsilon\lambda} \rightarrow m_2gh = \frac{1}{2}m_2u^2$

$u = \sqrt{2gh} \Rightarrow u = \sqrt{12} = 2\sqrt{3} \text{ m/s}$

Πλαστική κρούση m_1, m_2

$$P_{\alpha\rho\chi}(x) = P_{\tau\epsilon\lambda}(x) \Rightarrow m_2 u_{2x} = (m_1 + m_2) V_{\kappa}$$

$$m_2 u_2 \eta\mu\varphi = (m_1 + m_2) V_{\kappa} \rightarrow V_{\kappa} = \frac{m_2 u_2 \eta\mu\varphi}{m_1 + m_2}$$

$$V_{\kappa} = \frac{3 \cdot 2\sqrt{3} \cdot \frac{1}{2}}{4} = \frac{3}{4}\sqrt{3} \text{ m/s}$$

Γ2. Αρχική παραμόρφωση ελατηρίου $\Sigma F_x = 0 \rightarrow B_{1x} = F_{E\Lambda} \rightarrow \Delta l_1 = \frac{m_1 g h}{K}$

$$\Rightarrow \Delta l_1 = \frac{5}{100} = \frac{1}{20} \text{ m} = 0,05 \text{ m}$$

Βρίσκουμε τη νέα θέση ισορροπίας του συστήματος

$$\Sigma F_x = 0 \rightarrow B_{0\Lambda, x} = F_{E\Lambda'} \rightarrow (m_1 + m_2) g \eta\mu\varphi = u \Delta l_2 \rightarrow \Delta l_2 = \frac{(m_1 + m_2) g \eta\mu\varphi}{K} =$$

$$\frac{20}{100} = \frac{4}{20} \text{ m} = 0,2 \text{ m}$$

Οι δύο θέσεις ισορροπίας απέχουν μεταξύ τους $\Delta X = \Delta l_2 - \Delta l_1 = \frac{3}{20} \text{ m} = 0,15 \text{ m}$

$$\text{ΑΔΕΤ: } E_T = K + U \rightarrow \frac{1}{2} K A^2 = \frac{1}{2} K \Delta X^2 + \frac{1}{2} (m_1 + m_2) U_{\kappa}^2 \Rightarrow 100 A^2 =$$

$$100 \frac{9}{400} + 4 \cdot \frac{9}{16} \cdot 3 \Rightarrow A = 0,3 \text{ m}$$

Γ3. $D = K \rightarrow \omega = \sqrt{\frac{K}{m_1 + m_2}} = \sqrt{\frac{100}{4}} = 5 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$

$$\text{Για } t = 0 \quad x = A \eta\mu\varphi_0 \xrightarrow[u < 0]{x = \Delta X} \frac{3}{20} = 0,3 \eta\mu\varphi_0 \rightarrow \eta\mu\varphi_0 = -\frac{1}{2} \Rightarrow$$

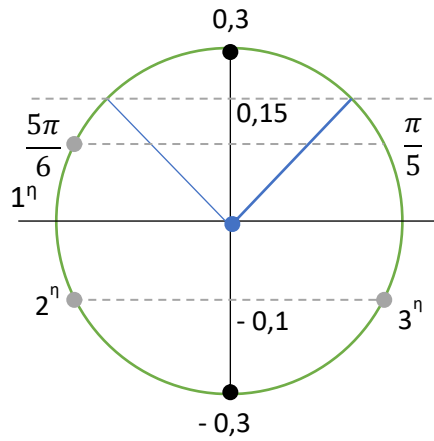
$$\varphi_0 = \begin{cases} \pi/6 & \sigma\upsilon\nu\varphi_0 > 0 \quad u > 0 \\ 5\pi/6 & \sigma\upsilon\nu\varphi_0 < 0 \quad u < 0 \end{cases}$$

$$x = 0,3 \eta\mu \left(5t + \frac{5\pi}{6} \right) \quad (SI)$$

Γ4.

$$\left. \begin{array}{l} K = 8U \\ E_T = K + U \end{array} \right\} E_T = 9U \rightarrow \frac{1}{2}KA^2 = 9\frac{1}{2}KX^2$$

$$X = \pm \frac{A}{3} = \pm \frac{0,3}{3} = \pm 0,1 \text{ m}$$



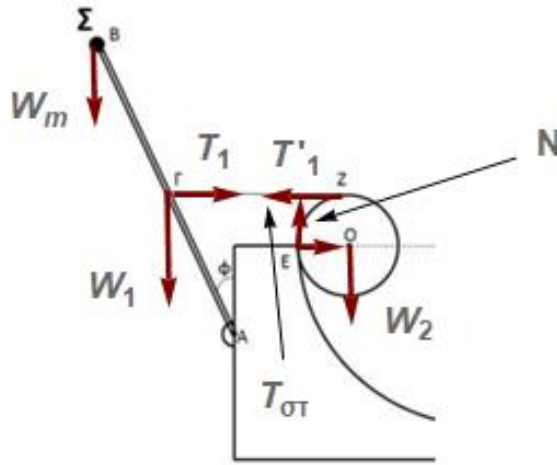
Για δεύτερη φορά $x = -0,1 \text{ m}$

$$F_{E\Pi} = K|X| = 100 \cdot 0,1 = 10 \text{ N}$$

$$F_{E\Lambda} = K(\Delta l_2 + |X|) = 100 \cdot 0,3 = 30 \text{ N}$$

$$\frac{F_{E\Lambda}}{F_{E\Pi}} = \frac{30}{10} = 3$$

ΘΕΜΑ Δ



Δ1. i) Σύμφωνα με τις συνθήκες ισορροπίας για την ράβδο,

$$\sum \tau_A = 0 \Rightarrow W_m d_m + W_1 d_1 - T_1 d_1 = 0 \Rightarrow$$

$$W_m L \eta \mu(\varphi) + W_1 \frac{L}{2} \eta \mu(\varphi) - T_1 \frac{L}{2} \sigma \nu \nu(\varphi) = 0 \Rightarrow \boxed{T_1 = 60 \text{ N}}$$

ii) Για τον δίσκο,

$$\sum \tau_E = 0 \Rightarrow T'_1 r - W_2 r = 0 \Rightarrow \boxed{M_2 = 6 \text{ Kg}}$$

Δ2. Αμέσως μετά το κόψιμο του νήματος (όπου καταργείται η δύναμη T_1 στην ράβδο) ισχύει ότι,

$$I_{o\lambda} = I_{\rho\alpha\beta} + I_m = \frac{1}{3} M_1 L^2 + m L^2 = 3 \text{ Kg m}^2$$

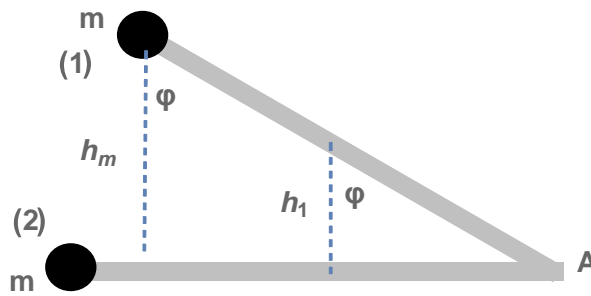
άρα

$$\sum \tau_A = I_{o\lambda} \alpha_\gamma \Rightarrow W_m d_m + W_1 d_1 = I_{o\lambda} \alpha_\gamma \Rightarrow$$

$$\alpha_\gamma = \frac{W_m + W_1 \frac{1}{2}}{I_{o\lambda}} L \eta \mu(\varphi) \Rightarrow$$

$$\boxed{\alpha_\gamma = 8 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}}$$

Δ3.



Από το σχήμα παρατηρούμε ότι

$$\sin(\varphi) = \frac{h_m}{L} \Rightarrow h_m = 0.8\text{m}, \quad \sin(\varphi) = \frac{h_1}{L/2} \Rightarrow h_1 = 0.4\text{m}.$$

i) Εφαρμόζουμε ΑΔΜΕ μεταξύ των θέσεων (1) και (2) του σχήματος,

$$U_1 + K_1 = U_2 + K_2 \Rightarrow mgh_m + M_1gh_1 = \frac{1}{2}I_{o\lambda}\omega_2^2 =$$

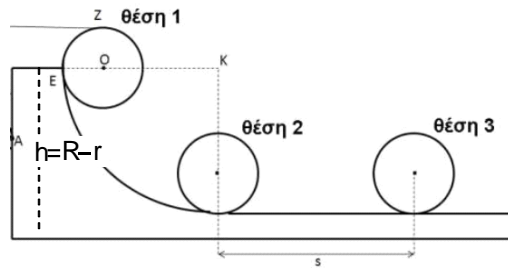
$$\omega_2 = \frac{8\sqrt{3}}{3} \frac{\text{rad}}{\text{s}}.$$

Άρα το μέτρο της μεταβολής της στροφορμής ισούται με

$$|\Delta\vec{L}| = |\vec{L}_2 - \vec{L}_1| = I_{o\lambda}\omega_2 - 0 \Rightarrow |\Delta\vec{L}| = 8\sqrt{3} \frac{\text{Kgm}^2}{\text{s}}.$$

ii) Η κατεύθυνση του διανύσματος της στροφορμής είναι από τον αναγνώστη προς την σελίδα.

Δ4. Κατά την κίνηση του δίσκου στο τεταρτοκύκλιο, παράγει έργο μόνον το βάρος του, άρα διατηρείται η μηχανική του ενέργεια μεταξύ των θέσεων (1) και (2). Επίσης υποθέτουμε ως προσέγγιση ότι σε όλη την διάρκεια της κίνησης, ο δίσκος ολισθαίνει χωρίς να κυλιέται. Άρα



$$U_1 + K_1 = U_2 + K_2 \Rightarrow M_2 g(R - r) = \frac{1}{2} M_2 u_2^2 + \frac{1}{2} I_{\delta\delta\iota\varsigma} \omega_2^2 \Rightarrow$$

$$M_2 g(R - r) = \frac{1}{2} M_2 u_2^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} M_2 r^2 \omega_2^2 \Rightarrow M_2 g(R - r) = \frac{3}{4} M_2 u_2^2 \Rightarrow$$

$$u_2 = \sqrt{\frac{4}{3} g(R - r)} = 6 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Δ5. i) Ο αριθμός των περιστροφών του δίσκου στο τεταρτοκύκλιο, υπολογίζεται ως εξής:

Η ταχύτητα του κέντρου μάζας του δίσκου λόγω της κύλισης χωρίς ολίσθηση, ικανοποιεί την σχέση

$$v_{cm} = \omega_{\pi\epsilon\rho} r = \frac{d\theta_{\pi\epsilon\rho}}{dt} r,$$

όπου $\omega_{\pi\epsilon\rho}$ η περιστροφική του γωνιακή ταχύτητα.

Επιπλέον το κέντρο μάζας εκτελεί κυκλική κίνηση περίξ του κέντρου του κύκλου Κ με ακτίνα $R - r$, άρα ταυτόχρονα,

$$v_{cm} = \omega_K (R - r) = \frac{d\theta_K}{dt} (R - r)$$

όπου ω_K η γωνιακή ταχύτητα περίξ του κέντρου του τεταρτοκυκλίου.

Άρα

$$\frac{d\theta_{\pi\epsilon\rho}}{dt} r = \frac{d\theta_K}{dt} (R - r) \Rightarrow \Delta\theta_{\pi\epsilon\rho} r = \Delta\theta_K (R - r) \Rightarrow$$

$$\Delta\theta_{\pi\epsilon\rho} = \frac{R - r}{r} \Delta\theta_K = \frac{2,8 - 0,1}{0,1} \cdot \frac{\pi}{2} = \frac{27\pi}{2}.$$

Συνεπώς ο αριθμός των περιστροφών ισούται με,

$$N = \frac{\Delta\theta_{\text{περ}}}{2\pi} = 6.75.$$

ii) Ο δε αριθμός των περιστροφών στο οριζόντιο επίπεδο, ισούται με

$$N' = \frac{S}{2\pi r} = 5.$$

Επιμέλεια: Βλαχόπουλος Άρης
Γκιώνη Βασιλική
Λεβέτας Στάθης
Λιαγκριδώνης Παναγιώτης
Τσάμης Μανώλης

ΘΕΤΙΚΟ ΦΡΟΝΤΙΣΤΗΡΙΟ