

ΠΑΝΕΛΛΑΔΙΚΕΣ ΕΞΕΤΑΣΕΙΣ Γ΄ ΤΑΞΗΣ ΗΜΕΡΗΣΙΟΥ ΓΕΝΙΚΟΥ
ΛΥΚΕΙΟΥ ΚΑΙ ΕΠΑΛ (ΟΜΑΔΑ Β΄)
ΠΑΡΑΣΚΕΥΗ 29 ΜΑΪΟΥ 2015 – ΕΞΕΤΑΖΟΜΕΝΟ ΜΑΘΗΜΑ:
ΦΥΣΙΚΗ ΘΕΤΙΚΗΣ ΚΑΙ ΤΕΧΝΟΛΟΓΙΚΗΣ ΚΑΤΕΥΘΥΝΣΗΣ
(ΚΑΙ ΤΩΝ ΔΥΟ ΚΥΚΛΩΝ)

ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

ΘΕΜΑ Α

A1. α

A2. β

A3. α

A4. δ

A5.

α) Λάθος

β) Σωστό

γ) Σωστό

δ) Λάθος

ε) Σωστό

ΘΕΜΑ Β

B1.

Για τη ράβδο:

$$\frac{dL_p}{dt} = I_p \alpha_\gamma = \frac{1}{3} ML^2 \cdot \alpha_\gamma$$

Για το σύστημα ράβδος - σφαιρίδιο:

$$\Sigma \tau_{(0)} = I_{ολ} \cdot \alpha_\gamma \Rightarrow Mg \frac{L}{2} + \frac{M}{2} gL = \left(\frac{1}{3} ML^2 + \frac{M}{2} gL^2 \right) \alpha_\gamma \Rightarrow$$

$$\alpha_\gamma = \frac{Mg}{\frac{5}{6} ML} \Rightarrow \alpha_\gamma = \frac{6g}{5L}$$

Επομένως: $\frac{dL_p}{dt} = \frac{1}{3} ML^2 \frac{6g}{5L} \Rightarrow \frac{dL_1}{dt} = \frac{2}{5} MgL \rightarrow$ επιλογή (iii)

B2.

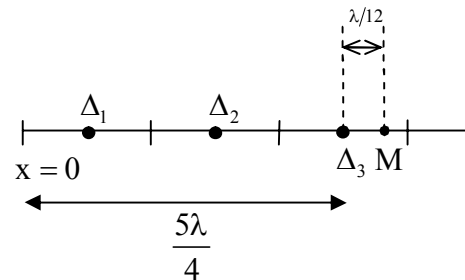
Η θέση του σημείου M είναι:

$$x_M = \frac{5\lambda}{4} + \frac{\lambda}{12} = \frac{16\lambda}{12} = \frac{4\lambda}{3}$$

άρα το πλάτος του σημείου είναι:

$$|A'_M| = \left| 2A \sin \left(\frac{8\pi}{3} \right) \right| = 2A \left| \sin \left(2\pi + \frac{2\pi}{3} \right) \right|$$

$$= |2A \sin| \Rightarrow |A'_M| = A \rightarrow$$
 επιλογή (iii)



B3.

A' τρόπος:

Για το σώμα Σ_2 σε μια τυχαία θέση της ταλάντωσής του η

$$\Sigma F_{2x} = -m_2 \omega^2 x \Rightarrow$$

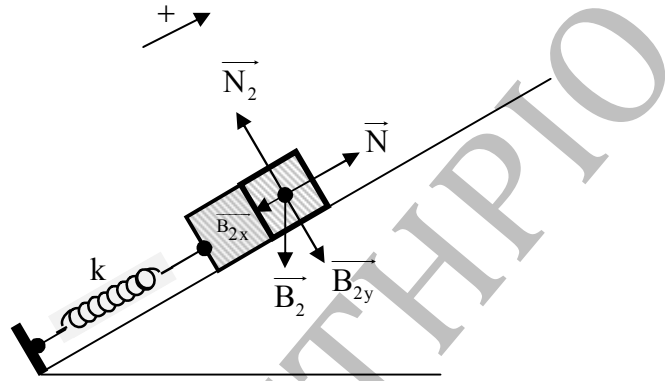
$$\Rightarrow N - m_2 g \eta \mu \varphi = -m_2 \omega^2 x \Rightarrow$$

$$\Rightarrow N = m_2 [g \eta \mu \varphi - \omega^2 x] > 0 \Rightarrow$$

$$g \eta \mu \varphi > \omega^2 x \Rightarrow x < \frac{g \eta \mu \varphi}{\omega^2}$$

$$\text{όπου } D = (m_1 + m_2) \omega^2 \stackrel{D=k}{\Rightarrow} \Rightarrow \omega^2 = \frac{k}{m_1 + m_2}$$

$$\text{Άρα } x < \frac{(m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi}{k} \text{ ή } A \cdot k < (m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi \rightarrow \text{επιλογή (i)}$$



B' τρόπος:

Βρίσκουμε τη θ.λ. ($x = 0$)

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow F_{ελ} = B_x \Rightarrow k \Delta l_1 = (m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi \Rightarrow \Delta l_1 = \frac{(m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi}{k}$$

Καθώς ταλαντώνεται η επαφή χάνεται όταν το σύστημα περνά από τη θέση φυσικού μήκους γιατί ενώ μέχρι εκεί η $F_{ελ}$ έχει φορά προς τα πάνω, όταν περνά από τη θέση φυσικού μήκους γίνεται αντίθετη η φορά της.

Στη συνέχεια το m_2 επιβραδύνεται λόγω της συνιστώσας B_{2x} , ενώ το m_1 λόγω της συνιστώσας του βάρους B_1 και της δύναμης του ελατηρίου. Επειδή το m_1 έχει πιο μεγάλη επιβράδυνση χάνεται η επαφή τους στη θέση φυσικού μήκους. Για να μην χάνεται η επαφή πρέπει να μην φτάσει στη θέση φυσικού μήκους οπότε το

$$\text{πλάτος } A < \Delta l_1 \Rightarrow A < \frac{(m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi}{k} \Rightarrow kA < (m_1 + m_2) g \eta \mu \varphi$$

(Επιμέλεια: Τσάμης Μανώλης για το β' τρόπο)

ΘΕΜΑ Γ

Γ1.

$$\text{Α.Δ.Ε.Τ.: } E = U_E + U_B \Rightarrow U_E = E - U_B \Rightarrow U_E = \frac{1}{2}L(I^2 - i^2)$$

Συγκρίνοντας με τη δεδομένη σχέση προκύπτουν:

$$\frac{L}{2} = 8 \cdot 10^{-2} \Rightarrow \boxed{L = 16 \cdot 10^{-2} \text{ H}}$$

$$\text{και } I^2 = 1 \Leftrightarrow \boxed{I = 1 \text{ A}}$$

$$\text{και } E = 8 \cdot 10^{-2} \Rightarrow \frac{1}{2}CV^2 = 8 \cdot 10^{-2} \Rightarrow \boxed{C = 10^{-4} \text{ F}}$$

$$\text{Άρα: } T = 2\pi\sqrt{LC} = 8\pi \cdot 10^{-3} \text{ s}$$

Γ2.

Η εξίσωση του ρεύματος είναι:

$$i = -I \cdot \eta \mu \omega t \Rightarrow i = -1 \cdot \eta \mu \frac{2\pi}{T} \frac{T}{12} \Rightarrow \boxed{i = -\frac{1}{2} \text{ A}}$$

$$\text{Άρα: } U_E = 8 \cdot 10^{-2} \left(1 - \frac{1}{4}\right) = 6 \cdot 10^{-2} \text{ J}$$

Γ3.

Α.Δ.Ε.Τ.:

$$E = U_E + U_B \Rightarrow E = \frac{4}{3} U_E \Rightarrow q = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} Q \Rightarrow$$

$$q = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{I \text{ (S.I.)}}{\omega} \Rightarrow q = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{1}{250} \Rightarrow q = \pm \frac{\sqrt{3}}{500} \text{ C}$$

$$\text{Είνα: } V_L = -L \frac{di}{dt} \xrightarrow[\text{V}_L = \text{V}_C]{\text{κοινά άκρα}} V_C = -L \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{di}{dt} = -\frac{V_C}{L} \xrightarrow{\text{V}_C = \frac{q}{C}} \frac{di}{dt} = -\frac{q}{LC}$$

$$\frac{di}{dt} = -\frac{q}{LC} \Rightarrow \frac{di}{dt} = \pm \frac{\sqrt{3}}{8} \cdot 10^3 \text{ A/s}$$

Γ4.

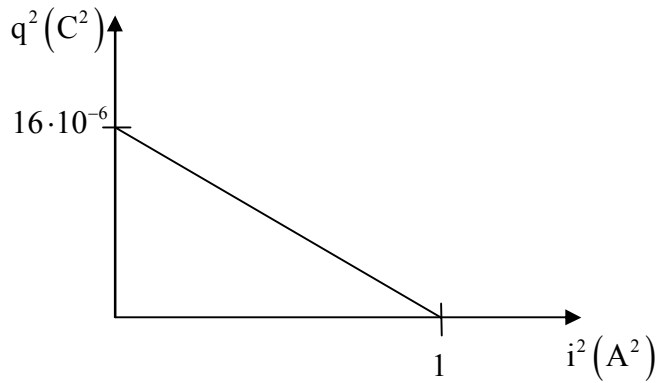
Α.Δ.Ε.Τ.:

$$U_E = 8 \cdot 10^{-2} (1 - i^2) \Rightarrow \frac{1}{2} \frac{q^2}{C} = 8 \cdot 10^{-2} (1 - i^2) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} \frac{q^2}{10^{-4}} = 8 \cdot 10^{-2} - 8 \cdot 10^{-2} i^2 \text{ (S.I.)} \Rightarrow$$

$$q^2 = 16 \cdot 10^{-6} - 16 \cdot 10^{-6} i^2 \text{ (S.I.)}$$

Μορφή: $y = 16 \cdot 10^{-6} - 16 \cdot 10^{-6} x$, ευθεία



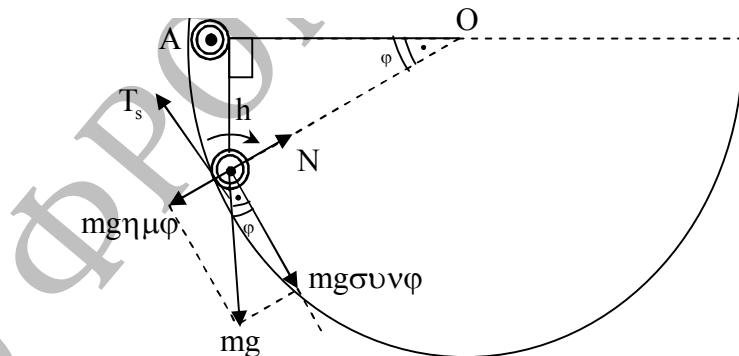
ΘΕΜΑ Δ

Δ1.

$$\left\{ \begin{array}{l} \Sigma F_x = m\alpha_{cm} \\ mg\sigma\upsilon\nu\varphi - T_s = m\alpha_{cm} \quad (1) \end{array} \right\}$$

και

$$\left\{ \begin{array}{l} \Sigma\tau = I\alpha_{γων} \\ T_s \cdot r = \frac{2}{5}mr^2 \cdot \frac{\alpha_{cm}}{r} \\ T_s = \frac{2}{5}mr \cdot \alpha_{cm} \quad (2) \end{array} \right.$$



$$\frac{(1)}{(2)} \rightarrow \frac{mg\sigma\upsilon\nu\varphi - T_s}{T_s} = \frac{5}{2} \Rightarrow 2mg\sigma\upsilon\nu\varphi - 2T_s = 5T_s$$

$$\Rightarrow 2mg\sigma\upsilon\nu\varphi = 7T_s \Rightarrow T_s = \frac{2mg\sigma\upsilon\nu\varphi}{7} = 4\sigma\upsilon\nu\varphi$$

Δ2.

$$\Sigma F_{(R)} = F_k \Rightarrow N - mg\eta\mu\phi = \frac{mv_{cm}^2}{R-r} \Rightarrow N = mg\eta\mu\phi + \frac{mv_{cm}^2}{R - \frac{R}{8}} \Rightarrow$$

$$N = mg\eta\mu\phi + \frac{mv_{cm}^2}{\frac{7R}{8}} \Rightarrow N = mg\eta\mu\phi + \frac{8mv_{cm}^2}{7R} \quad (1)$$

$$\Theta.M.K.E. \ A \rightarrow \Gamma : K_{\Gamma} - K_{\Lambda} = \Sigma W \Rightarrow \frac{1}{2}mv_{cm}^2 + \frac{1}{2}I\omega^2 - 0 = +mgh$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv_{cm}^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5}mr^2 \cdot \frac{v_{cm}^2}{r^2} = mg \cdot \frac{7R}{8} \eta\mu\phi$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}v_{cm}^2 + \frac{1}{5}v_{cm}^2 = \frac{7gR}{8} \eta\mu\phi$$

$$\Rightarrow \frac{7}{10}v_{cm}^2 = \frac{7gR\eta\mu\phi}{8} \Rightarrow v_{cm}^2 = \frac{10gR\eta\mu\phi}{8} \quad (2)$$

$$(1) \rightarrow N = mg\eta\mu\phi + \frac{8m}{7R} \cdot \frac{10gR\eta\mu\phi}{8}$$

$$\Rightarrow N = mg\eta\mu\phi + \frac{10}{7}mg\eta\mu\phi \Rightarrow N = \frac{17}{7}mg\eta\mu\phi$$

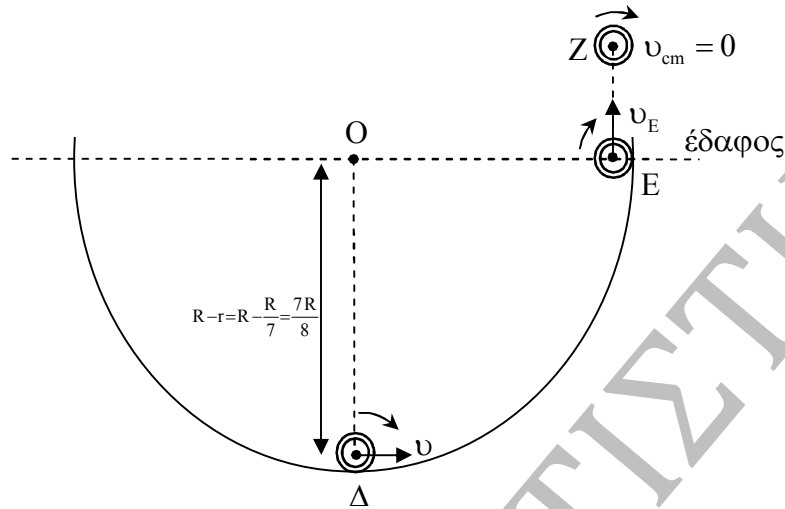
$$\Rightarrow N = \frac{17}{7} \cdot 1,4 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} N \rightarrow N = 17 \text{ N}$$

Όπου :

$$\eta\mu\phi = \frac{h}{R+r} \Rightarrow h = \left(R - \frac{R}{8} \right) \eta\mu\phi$$

$$\Rightarrow h = \frac{7R}{8} \eta\mu\phi$$

Δ3.



Θ.Μ.Κ.Ε. από το Δ στο Ε: $K_E - K_\Delta = \Sigma W$

$$\frac{1}{2}mv_E^2 + \frac{1}{2}I\omega_E^2 - \frac{1}{2}mv_\Delta^2 - \frac{1}{2}I\omega_\Delta^2 = -mg(R-r) \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2}mv_E^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5}mr^2 \cdot \frac{v_E^2}{r^2} - \frac{1}{2}mv_\Delta^2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{5}mr^2 \cdot \frac{v_\Delta^2}{r^2} =$$

$$= -mg\left(R - \frac{R}{8}\right) \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2}mv_E^2 + \frac{1}{5}mv_E^2 - \frac{1}{2}mv_\Delta^2 - \frac{1}{5}mv_\Delta^2 = -mg\frac{7R}{8} \Rightarrow$$

$$\frac{7}{10}v_E^2 - \frac{7}{10}v_\Delta^2 = -\frac{7gR}{8} \Rightarrow$$

$$\frac{7}{10}v_E^2 = \frac{7}{10}v_\Delta^2 - \frac{7gR}{8} \Rightarrow v_E = \sqrt{v_\Delta^2 - \frac{10}{8}gR} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_E = \sqrt{6^2 - \frac{10}{8} \cdot 10 \cdot 1,6 \text{ m/s}} \Rightarrow v_E = 4 \text{ m/s}$$

Έστω Z το σημείο του ανώτατου ύψους όπου $v_z = 0$.

$$\text{Θ.Μ.Κ.Ε. } E \rightarrow Z: K_Z - K_E = \Sigma W$$

$$\text{τότε: } \frac{1}{2} I \omega^2 - \frac{1}{2} m v_E^2 - \frac{1}{2} I \omega^2 = mg(EZ)$$

$$(EZ) = \frac{v_E^2}{2g} \Rightarrow (EZ) = \frac{4^2}{2 \cdot 10} m = 0,8m$$

Επομένως $h_{\max} = 0,8 \text{ m}$

Δ4.

Μόλις χάσει την επαφή της με τον καμπυλόγραμμο δρόμο η μόνη δύναμη που ασκείται στο σώμα είναι το βάρος της $\Sigma \tau = 0$.

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dK}{dt} \text{ μετ.} + \frac{dK}{dt} \text{ στροφοτικής} =$$

$$= \Sigma F \cdot v_E + \Sigma \tau \cdot \omega_E \stackrel{\Sigma \tau = 0}{=} =$$

$$= -mg \cdot v_E = -1,4 \cdot 10 \cdot 4 \text{ J/s} = -56 \text{ J/s (Watt)}$$

$$\text{Ρυθμός μεταβολής στροφορμής: } \frac{dL}{dt} = \Sigma \tau = 0.$$

Αφού από το E στο Z η
 $\Sigma \tau = 0 \Rightarrow$ κάνει
ομαλή στροφοική
άρα $\omega_z = \omega_E = \omega$

Επιμέλεια: Βλαχόπουλος Άρης

Γκίωνη Βασιλική

Λιαγκριδώνης Παναγιώτης

Λεβέτας Στάθης

Παπαδόπουλος Δημήτρης

Τσάμης Μανώλης